

## Applications



### Descrizione

I robot FANUC M-420iA ed M-421iA rappresentano l'ultima generazione di robot industriali caratterizzati da elevate prestazioni e velocità.

Basati su una struttura meccanica estremamente semplice ed affidabile, i robot M-420iA ed M-421iA forniscono elevate prestazioni e sofisticati sistemi di controllo del movimento grazie alla presenza del nuovo controllore SYSTEM R-J3B, assicurando un'elevata produttività.

### M-420iA / M-421iA, la soluzione per:

- Packaging ad alta velocità
- Pallettizzazione ad alta velocità
- Carico/Scarico macchine utensili

### Caratteristiche

M-420iA: movimento a 4 assi, 40 Kg di carico al polso.

M-421iA: movimento a 2 assi, 50 Kg di carico al polso.

Ripetibilità di +/-0,5mm a carico e velocità massimi in tutta l'area di lavoro.

Ampia area di lavoro con uno sbraccio orizzontale di 1.855 mm studiata appositamente per applicazioni di "packaging".

Velocità lineare fino a 4.200mm/sec.

Connessioni pneumatiche ed elettriche (8 input + 8 output digitali) dedicate presenti al polso per permettere una semplificata integrazione degli utensili.

Tastiera di programmazione dal design ergonomico e dotata di ampio display LCD per un controllo intuitivo del processo.

Cuscinetti e motori AC brushless sigillati per una maggiore protezione ed affidabilità.

### Vantaggi

Migliore velocità tra i robot di questa classe per assicurare massime prestazioni e produttività.

La maggiore capacità di carico al polso in questa classe di robot permette di manipolare diversi pezzi contemporaneamente massimizzando la produttività dell'impianto.

Il movimento a 4 assi (M-420iA) permette l'accesso del robot a più linee di imballaggio.

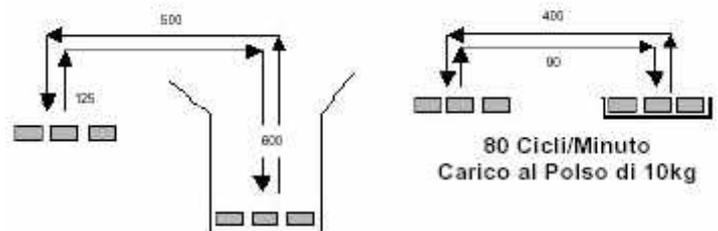
### Opzioni

Cavi di connessione di varie lunghezze per una maggiore flessibilità di installazione e cavi flessibili per montaggio su rotaia opzionali.

## Applications

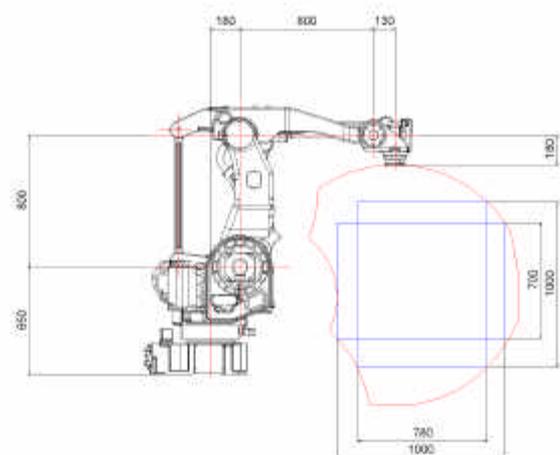
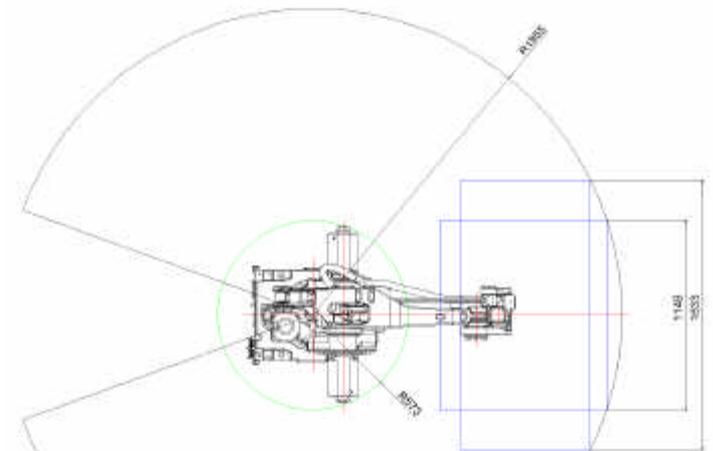
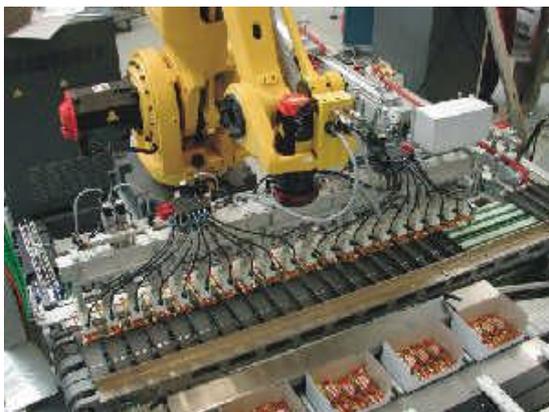


Il tempo ciclo più rapido in questa classe di robot :



80 Cicli/Minuto  
Carico al Polso di 10kg

50 Cicli/Minuto  
Carico al Polso di 30kg



Voci	M-420iA	M-421iA
Assi	4	2
Carico - Polso (kg)	40	50
- Braccio J3 (kg)	10	10
Straccio (mm)	1455	1855
Ripetibilità (mm)	± 0,6	± 0,5
Raggio di interferenza (mm)	543	-
Area di lavoro (gradi)	J1: 320 J2: 115 J3: 110 J4: 540	- 115 119 -
Velocità (gradi/sec.)	J1: 190 J2: 200 J3: 200 J4: 350	- 200 200 -
Momenti applicabili al polso (kgf.m)	J4: 10	10
Inerzia applicabile al polso (kgfcm <sup>2</sup> )	J4: 26	26
Freni meccanici	Tutti gli Assi	Tutti gli Assi
Peso dell'unità meccanica (kg)	520	520
Metodo di installazione	A pavimento	
Ambiente di installazione	0 - 45	
Temperatura ambiente °C	0 - 45	
Umidità	Normale: 75% max. Breve periodo (max. 1 mese): 95% non è ammessa 0000/88	
Vibrazioni (m/s <sup>2</sup> )	4.9 o inferiore	